

JUSP-NS300

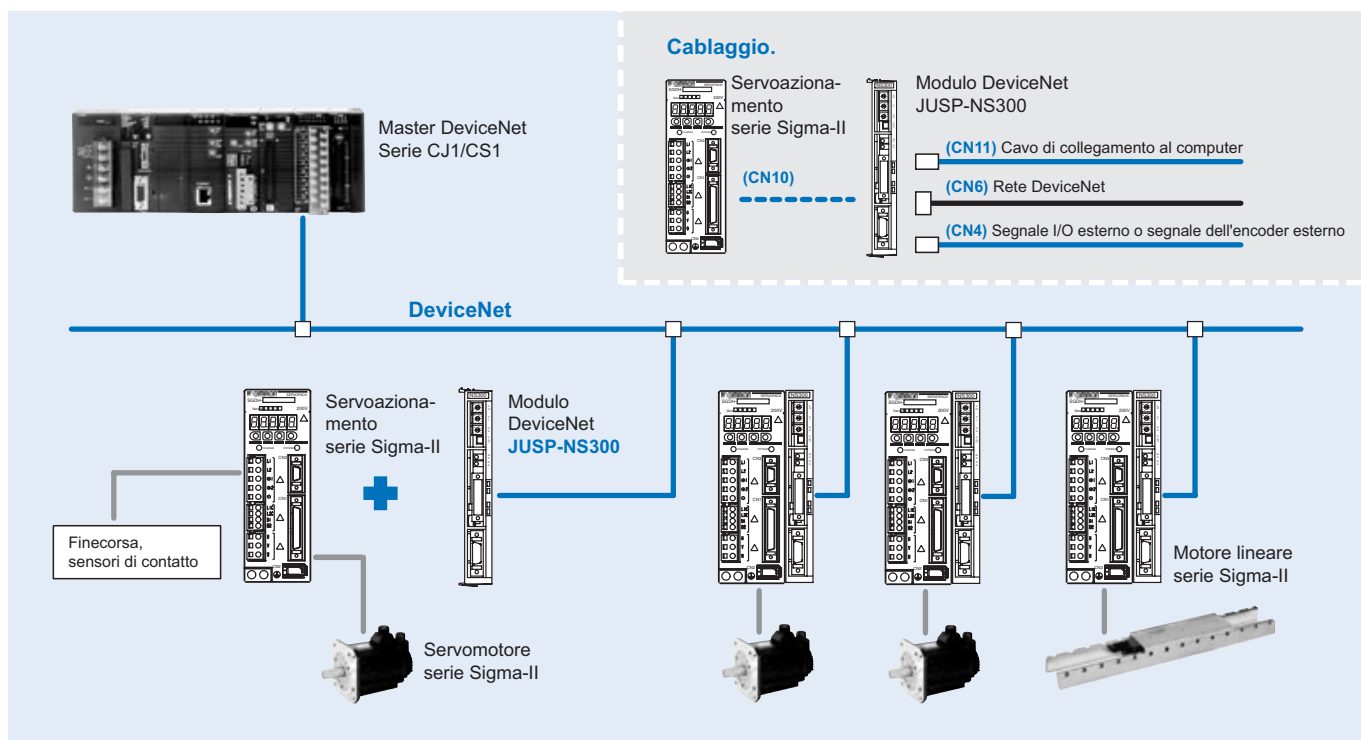
# Modulo DeviceNet

## Scheda di connessione DeviceNet con posizionatore integrato.

- Collegabile direttamente a un servozionamento della serie Sigma-II.
- Controllo distribuito e gestione delle informazioni semplificati.
- Non è necessario alcun linguaggio di programmazione.
- Varie funzioni di posizionamento tra cui la modalità punto a punto (con posizionamento a multivelocità disponibile) e funzione di indicizzazione.
- Tutti i parametri vengono impostati e mantenuti da un PLC o un PC.
- È possibile collegare fino a 63 servozionamenti alla rete DeviceNet.
- Supporto per messaggi di polling di I/O ed espliciti



## Configurazione del sistema



**Caratteristiche**

**Modulo di interfaccia DeviceNet - JUSP-NS300**

Descrizione		Dettagli
Modello		JUSP-NS300
Servoazionamento applicabile		Tutti i modelli SGDH-□□□E
Installazione		Montato sul lato del servoazionamento SGDH: CN10.
Caratteristiche di base	Alimentazione	Fornita dall'alimentatore di controllo del servoazionamento.
	Assorbimento	1,3 W
Comunicazione DeviceNet	Impostazione velocità di trasmissione	Opzioni selezionabili tramite un selettore rotativo: 125 kbps, 250 kbps o 500 kbps.
	Impostazione degli indirizzi di nodo	Selezionare un indirizzo compreso tra 0 e 63 tramite i selettori rotativi.
Formato del comando	Caratteristiche di funzionamento	Posizionamento tramite la comunicazione DeviceNet.
	Ingresso di riferimento	Comunicazione DeviceNet Comandi: comandi di movimento (posizione, velocità) e lettura/scrittura di parametri
Funzioni di controllo della posizione	Metodo di accelerazione/ decelerazione	Lineare, asimmetrico, esponenziale, curva a S
	Controllo completamente chiuso	Possibile
Segnali di ingresso	Allocazione fissa sul servoazionamento Connettore CN1	Marcia avanti/indietro inibita, decelerazione per ritorno all'origine LS, segnale di origine, segnale di posizionamento esterno
	Modulo NS300	Segnale di arresto di emergenza
Segnali in uscita	Connettore CN1 sul servoazionamento*	Allarme del servoazionamento, interblocco freno, stato del servoazionamento, completamento del posizionamento
	Modulo NS300	P1, P2 (segnali area)
Funzioni interne	Funzione di sincronizzazione dei dati di posizione	Possibilità di sincronizzazione tramite la fase C, i segnali di origine e i segnali esterni
	Protezione	Parametri corrotti, errori di impostazione dei parametri, errori di comunicazione e così via
	Spie LED	MS: Stato del modulo NS: Stato della rete

**Nota:** \*L'assegnazione dei segnali di uscita per l'interblocco freno, lo stato del servoazionamento o il completamento del posizionamento può essere modificata tramite le impostazioni dei parametri.

**Caratteristiche di trasmissione**

Descrizione	Caratteristiche			
Formato di comunicazione	Multipunto, diramazione a T (1:N)			
Velocità di trasmissione (kbps)	500, 250, 125 kbps			
Supporti di trasmissione	Cavi a 5 fili			
Distanza di trasmissione	<b>Velocità</b>	<b>Lunghezza massima rete</b>	<b>Lunghezza diramazione</b>	<b>Lunghezza diramazione totale</b>
	500 kbps	100 m o inferiore	6 m o inferiore	39 m o inferiore
	250 kbps	250 m o inferiore		78 m o inferiore
	125 kbps	500 m o inferiore		156 m o inferiore
Numero di nodi	Fino a 64 moduli			
Controllo degli errori	Errore SRS, doppia verifica dell'indirizzo di nodo			

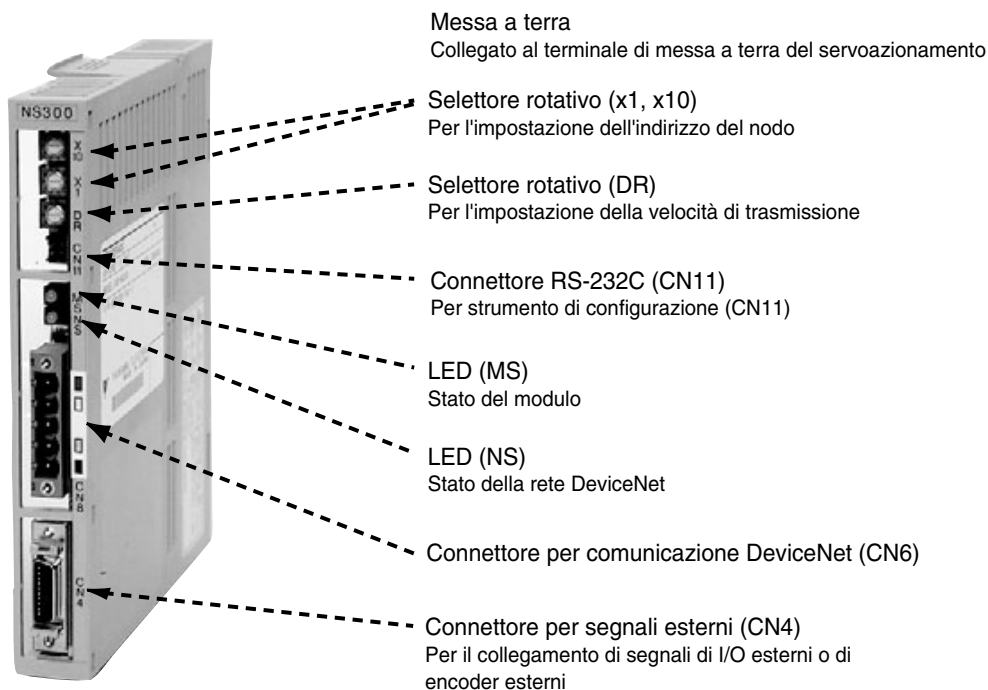
**Cavo**

Caratteristiche	Cavo	
	Spesso	Sottile
Perdita del segnale	Bassa	Alta
Distanza di trasmissione	Lunga	Corta
Vantaggio/svantaggio	Duro (difficile da piegare)	Morbido (facile da piegare)

Le lunghezze massime della rete variano a secondo del tipo di cavo come illustrato di seguito.

Velocità di trasmissione (kbps)	Lunghezza massima della rete (m)	
	Cavo spesso	Cavo sottile
500	100	100
250	250	100
125	500	100

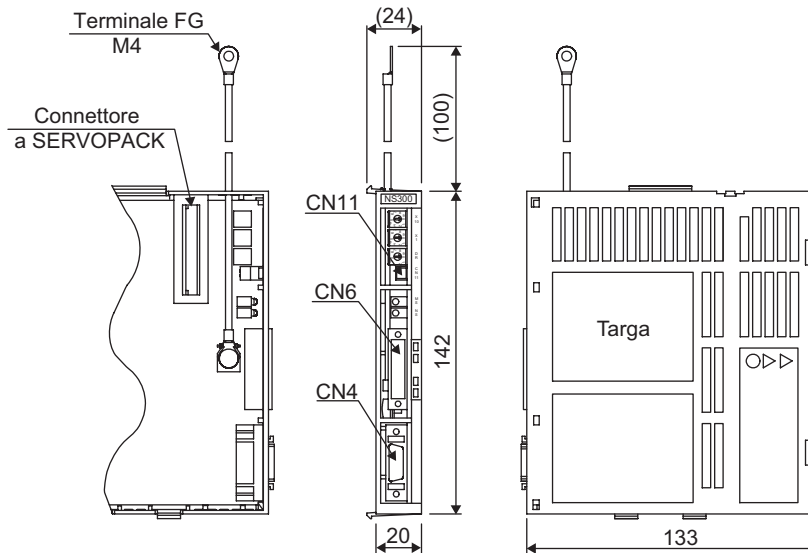
Legenda



Dimensioni

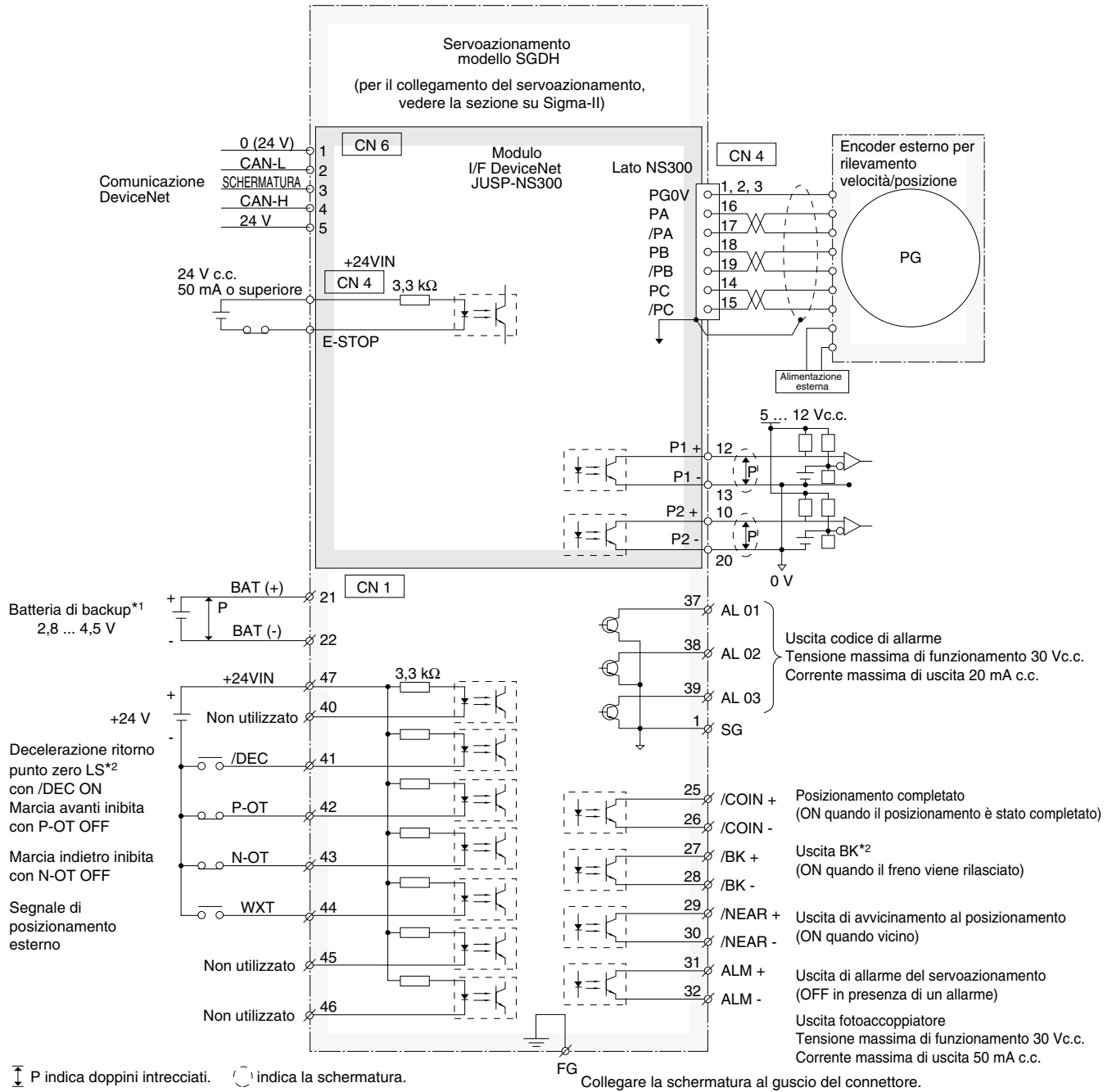
Modulo di interfaccia DeviceNet - JUSP-NS300

Unità di misura: mm      Peso: 0, 2 kg



Installazione

Collegamenti standard

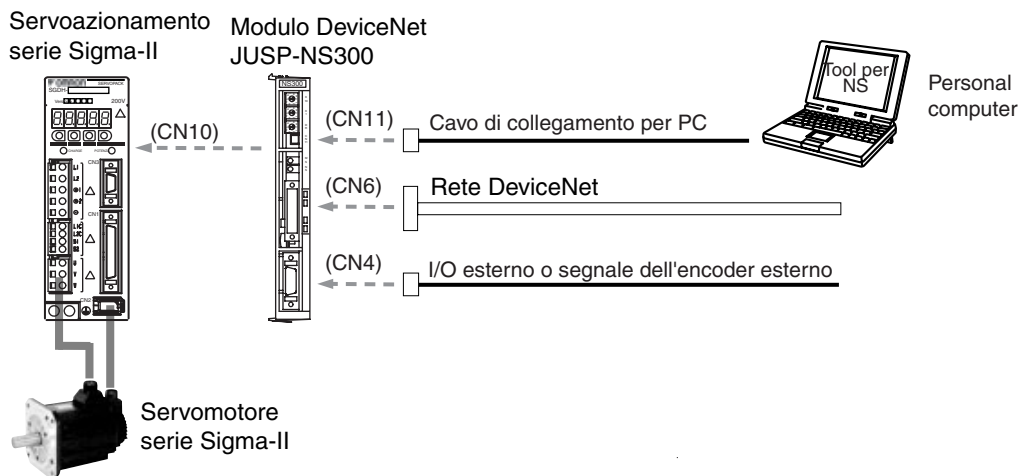


\*1 Collegare quando si utilizza un encoder assoluto e quando la batteria non è collegata a CN8.  
\*2 Impostare l'assegnazione del segnale utilizzando le costanti definite dall'utente.

**Nota:** collegare il cavo di messa a terra del modulo al connettore di messa a terra del servoazionamento.

**Modelli disponibili**

**Configurazione del sistema**



**Modulo di interfaccia DeviceNet**

Nome	Modello
Modulo di interfaccia DeviceNet con posizionatore integrato punto a punto	JUSP-NS300

**Cavo seriale (per CN11)**

Nome	Modello
Cavo di collegamento per PC	2m R88A-CCW002P4

**Connettori**

Nome	Modello
Connettore per CN4. Per il collegamento di segnali di I/O esterni o di encoder esterni	R88A-CNU01R o DE9406973
Connettore per CN6. Connettore DeviceNet con viti di serraggio	XW4B-05C1-H1-D
Connettore per CN6. Connettore DeviceNet con piú diramazioni con viti di serraggio	XW4B-05C4-TF-D
Connettore per CN6. Connettore DeviceNet con piú diramazioni (senza viti di serraggio)	XW4B-05C4-T-D

**Nota:** per informazioni complete sugli accessori della rete DeviceNet, fare riferimento al catalogo dei sistemi di automazione o rivolgersi al rappresentante OMRON di zona.

**Software per PC**

Nome	Modello
Tool NS	CD MOTION TOOLS
File ESD	

**Servosistema**

**Nota:** fare riferimento alla sezione dei servosistemi per ulteriori informazioni

TUTTE LE DIMENSIONI INDICATE SONO ESPRESSE IN MILLIMETRI.

Per effettuare la conversione da millimetri a pollici, moltiplicare per 0,03937. Per effettuare la conversione da grammi a once moltiplicare per 0,03527.

In prospettiva di future migliorie al prodotto, le informazioni contenute nel presente documento sono soggette a modifiche senza preavviso.